

电源管理四通道马达驱动

概述

AAI5901 是一块包括复位、电池管理、欠压检测回路的电源管理和四通道马达驱动的单片集成电路，适于便携式 CD 的需要。其驱动模块的电源使用集成芯片的开关调整，是低功耗设备的理想选择。广泛应用于便携式的 CD 播放器、迷你 CD 播放器、CD 随身听或其他的便携式唱片媒体播放器。

特点

- ◆ 4 通道 H 形桥式驱动；
- ◆ 内置 DC/DC 变换控制回路；
- ◆ 内置复位回路；
- ◆ 内置欠压检测回路；
- ◆ 内置蓄电池充电回路；
- ◆ 内置通用运算放大器；
- ◆ 内置过热保护回路；
- ◆ 功耗低。

极限值（绝对最大值，若无特别规定，以下参数均在 $T_a = 25^\circ\text{C}$ 下测定）

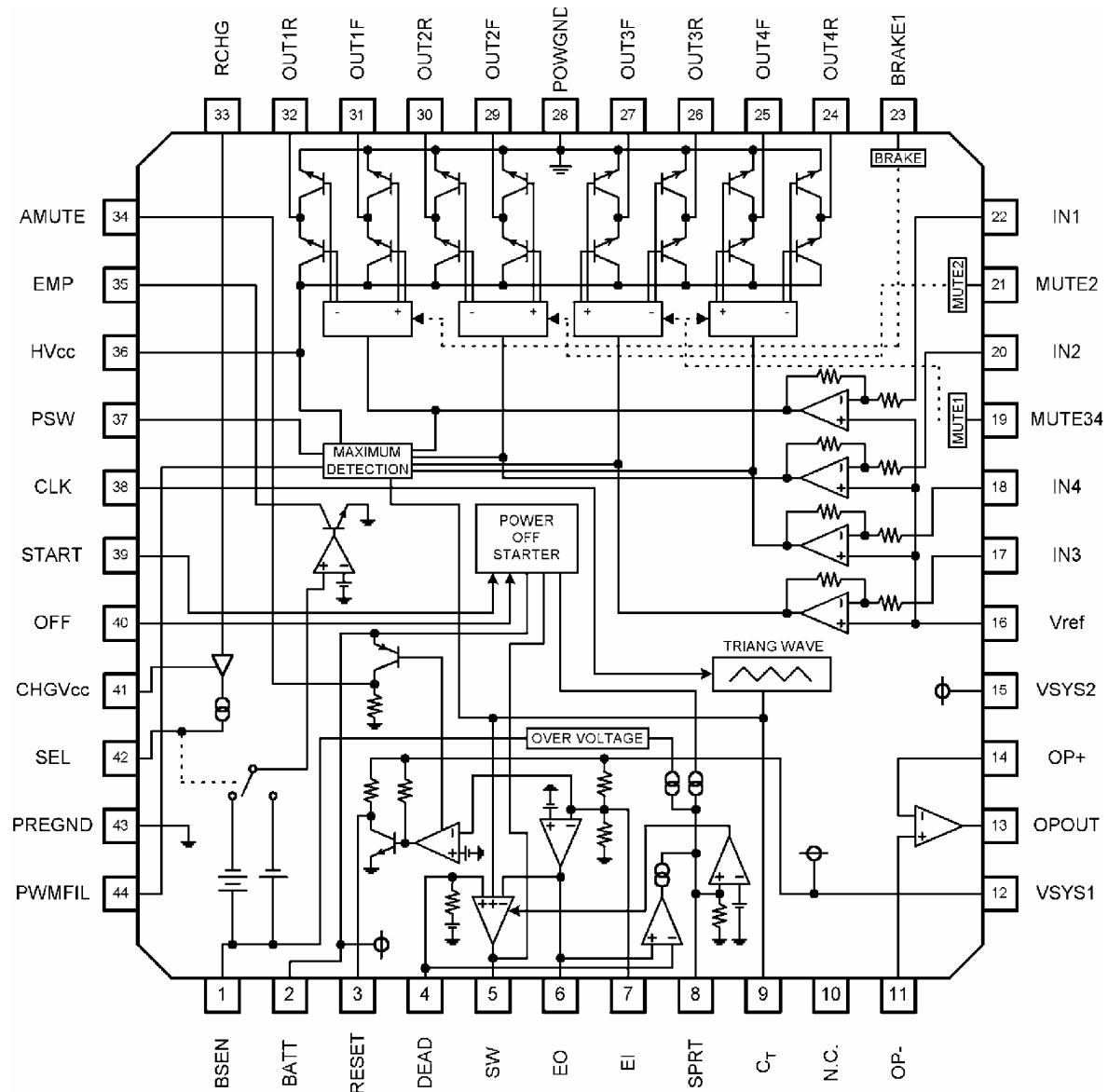
参数	符号	数值		单位
		最小值	最大值	
电源电压	V _{CC}	--	13.5	V
驱动器输出电流	I _O	--	500	mA
功耗	P _D	--	625*	mW
工作温度	T _a	-30	85	°C
贮存温度	T _{STG}	-55	150	°C

注 (*): 当温度超过 25°C ，每增加 1°C ，功耗减少 5 mW 。

推荐工作条件 ($T_a = 25^\circ\text{C}$)

参数	符号	最小值	典型值	最大值	单位
控制回路电源电压	V _{SYS1}	2.7	3.2	5.5	V
预驱动电源电压	V _{SYS2}	2.7	3.2	5.5	V
H 形桥式电源电压	H _{VCC}	--	PWM	BATT	V
动力部分电源电压	BATT	1.5	2.4	8.0	V
充电回路电源电压	CHGV _{CC}	3.0	4.5	8.0	V
环境温度	T _a	-10	25	70	°C

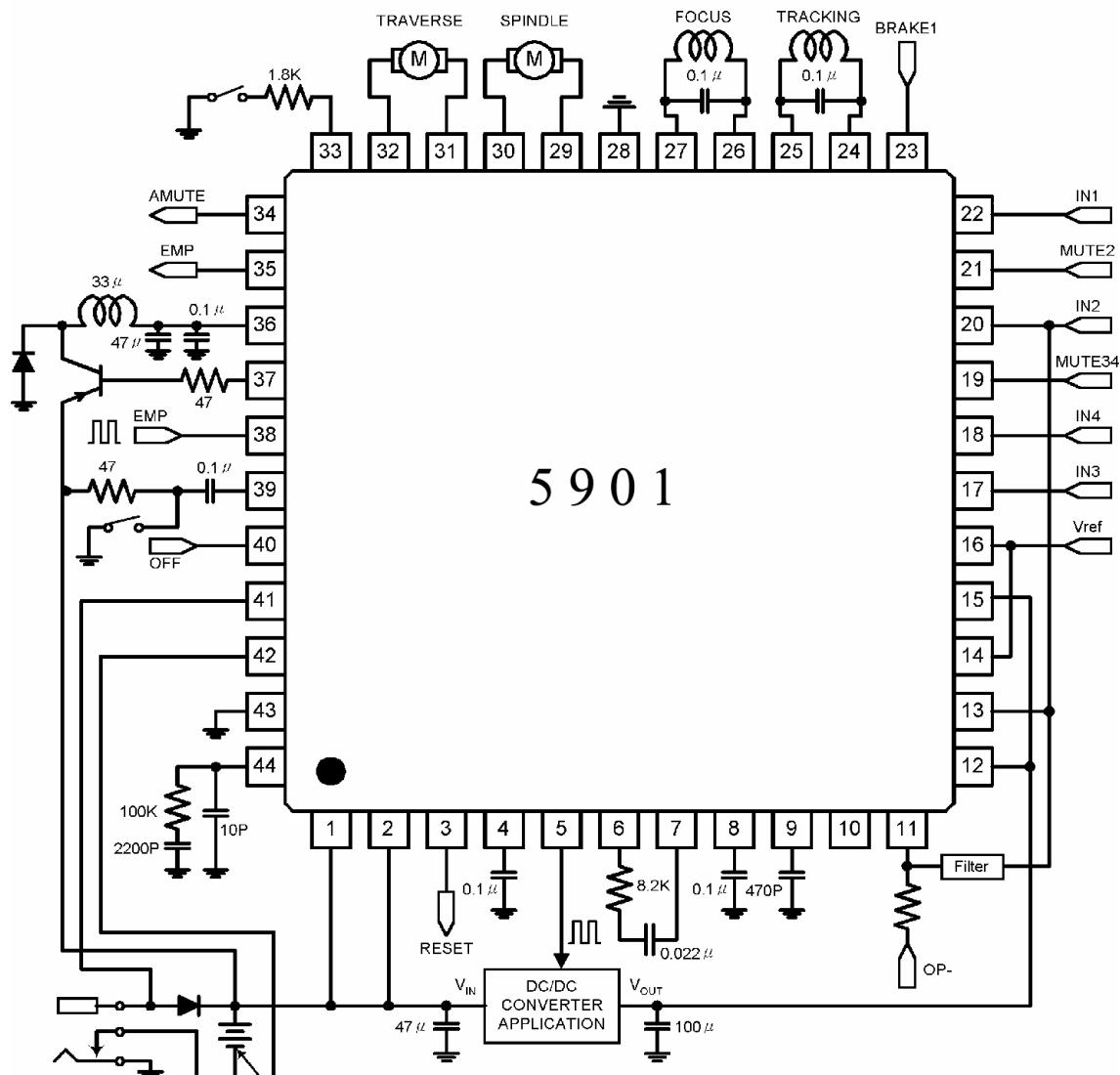
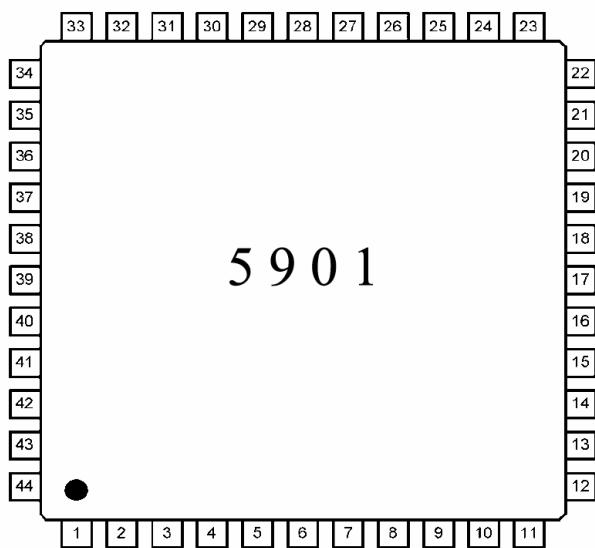
功能框图



引出端排列说明

序号	符号	功能
1	BSEN	电池电压监测
2	BATTY	电池电压输入
3	RESET	复位检测输出
4	DEAD	关断时间设置
5	SW	布斯特晶体管驱动
6	EO	误差信号放大器输出
7	EI	误差信号放大器输入
8	SPRT	短路保护
9	C _T	三角波输出
10	N.C.	空接
11	Op-	运算放大器反相输入
12	VSYS1	控制回路电源输入
13	OPOUT	运算放大器输出
14	Op+	运算放大器同相输入
15	VSYS2	预驱动电源输入
16	V _{REF}	参考电源输入
17	IN3	3通道控制信号输入
18	IN4	4通道控制信号输入
19	MUTE34	3、4通道静噪
20	IN2	2通道控制信号输入
21	MUTE2	2通道静噪
22	IN1	1通道控制信号输入
23	BRAKE1	1通道刹车
24	OUT4R	4通道反相输出
25	OUT4F	4通道同相输出
26	OUT3R	3通道反相输出
27	OUT3F	3通道同相输出
28	POWGND	动力部分功率地
29	OUT2F	2通道同相输出
30	OUT2R	2通道反相输出
31	OUT1F	1通道同相输出
32	OUT1R	1通道反相输出
33	RCHG	充电电流设置
34	AMUTE	复位倒相输出
35	EMP	空检输出
36	HVCC	H形桥式电源输入
37	PSW	PWM晶体管驱动
38	CLK	外接时钟同步输入
39	START	布斯特DC/DC变换启动
40	OFF	布斯特DC/DC变换关闭
41	CHGVCC	充电回路电源输入
42	SEL	空检电平开关
43	PREGND	预驱动部分电源地
44	PWMFIL	PWM相位补偿

引出端排列图





电特性（若无特别规定，以下参数均在 $T_a=25^\circ\text{C}$, $\text{BATT}=2.4\text{V}$, $\text{VSYS1}=\text{VSYS2}=3.2\text{V}$, $\text{VREF}=1.6\text{V}$, $\text{CHGVCC}=0$, $\text{CLK}=88.2\text{kHz}$ 下测定）

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
公用部分						
I _{ST}	电池待机电流	BATT=9V, VSYS1=VSYS2=V _{REF} =0V	--	0	3	μA
I _{BAT}	无负载时，电池电流	HV _{CC} =0.45V, MUTE34=3.2V	--	4.0	4.5	mA
I _{SYS1}	无负载时，控制回路电源电流	HV _{CC} =0.45V, MUTE34=3.2V, EI=0V	--	4.7	6.4	mA
I _{SYS2}	无负载时，预驱动电源电流	HV _{CC} =0.45V, MUTE34=3.2V	--	4.1	5.5	mA
I _{CHGVCC}	无负载时，充电回路电源电流	CHGV _{CC} =4.5V, ROUT=OPEN	--	0.65	2.0	mA
H 形桥式驱动部分						
GVC134	1、3、4 通道电压增益		12	15	16	dB
GVC2	2 通道电压增益		21.5	24	24.5	dB
Δ GVC	极性增益误差		-2	0	2	dB
R _{IN134}	1、3、4 通道输入阻抗	IN=1.7 和 1.8V	9	11	13	kΩ
R _{IN2}	2 通道输入阻抗	IN=1.7 和 1.8V	6	7.5	9	kΩ
V _{OUT}	最大输出电压	R _L =8 Ω , HV _{CC} =BATT=4V, IN=0~3.2V	1.9	2.5	--	V
V _{SATL}	晶体管饱和压降下降电压	Io=-300mA, IN=0 和 3.2V	--	330	400	mV
V _{SATU}	晶体管饱和压降上升电压	Io=300mA, IN=0 和 3.2V	--	300	400	mV
V _{IO}	输入偏置电压		-8	--	8	mV
V _{OO134}	1、3、4 通道输出偏置电压	V _{REF} =IN=1.6V	-50	0	50	mV
V _{OO2}	2 通道输出偏置电压	V _{REF} =IN=1.6V	-130	0	130	mV
V _{DB}	死区电压		-10	0	10	mV
V _{BRON}	1 通道刹车启动电压	IN1=1.8V	2.0	--	--	V
V _{BROFF}	1 通道刹车关闭电压	IN1=1.8V	--	--	0.8	V
V _{M2ON}	2 通道静噪启动电压	IN2=1.8V	2.0	--	--	V
V _{M2OFF}	2 通道静噪关闭电压	IN2=1.8V	--	--	0.8	V
V _{M34ON}	3、4 通道静噪启动电压	IN3=IN4=1.8V	--	--	0.8	V
V _{M34OFF}	3、4 通道静噪关闭电压	IN3=IN4=1.8V	2.0	--	--	V
V _{REFON}	参考电压启动电压	IN1=IN2=IN3=IN4=1.8V	1.2	--	--	V
V _{REFOFF}	参考电压关闭电压	IN1=IN2=IN3=IN4=1.8V	--	--	0.8	V
I _{BREKE1}	1 通道刹车电流	BRAKE1 端，“H”和“L”差值	4	7	10	mA
PWM 电源驱动部分						
I _{PSW}	PWM 陷电流	IN1=2.1V	10	13	17	mA
V _{SHIF}	HV _{CC} 电平转换电压	IN1=1.8V, HV _{CC} -OUT1F	0.35	0.45	0.55	V



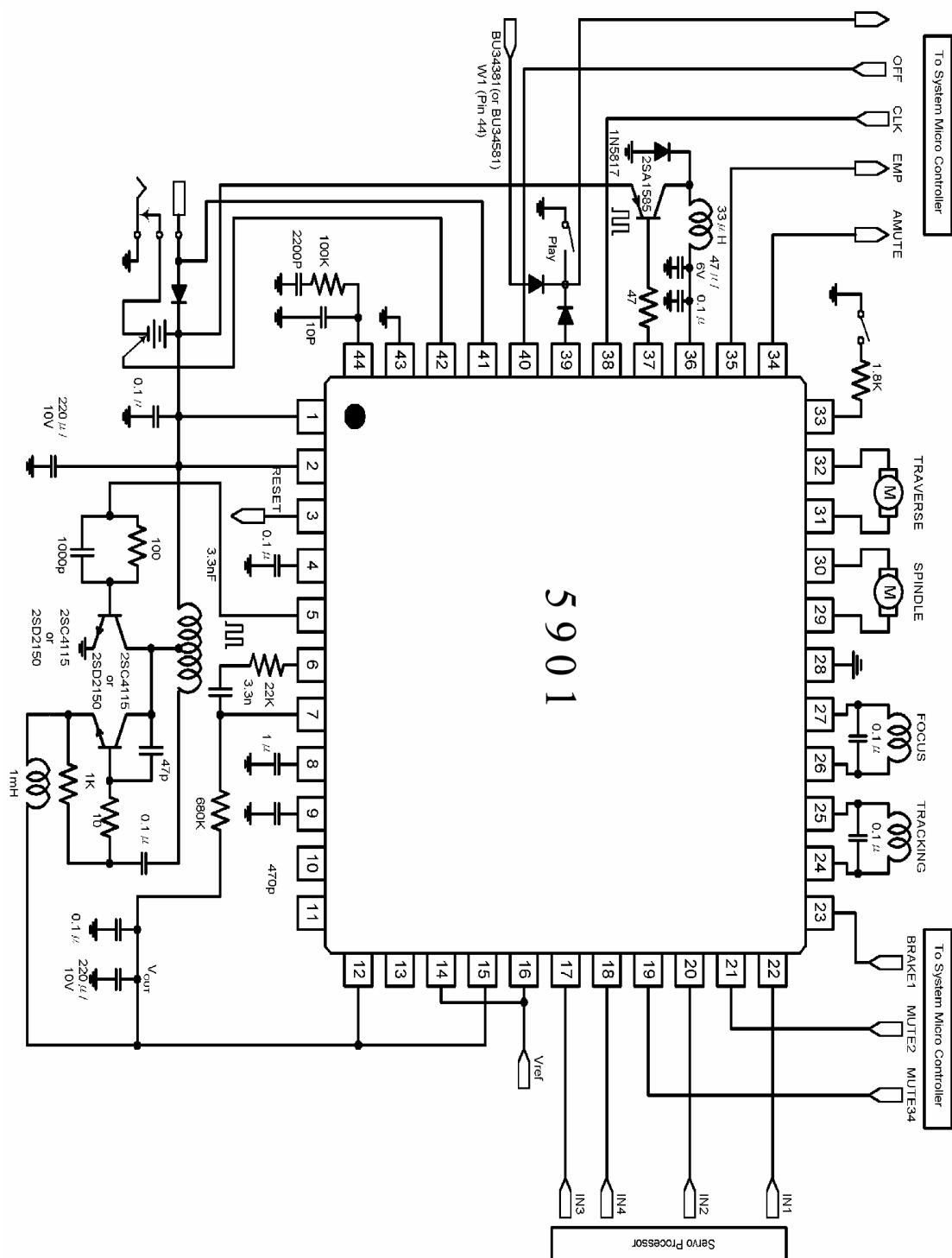
IHLK	HVCC 漏电流	HVCC=9V, VSYS1=VSYS2=BATT=0V	--	0	5	μA
GPWM	PWM 放大器传输增益	IN1=1.8V, HVcc=1.2~1.4V	1/60	1/50	1/40	$1/k\Omega$
DC/DC 转换部分						
(误差放大部分)						
VsITH	控制回路电源端电压		3.05	3.20	3.35	V
VEOH	EO 端输出高电平电压	EI=0.7V, Io=-100 μA	1.4	1.6	--	V
VEOL	EO 端输出低电平电压	EI=1.3V, Io=100 μA	--	--	0.3	V
(短路保护部分)						
VSPR	短路保护端电压(正常)	EI=1.3V	--	0	0.1	V
ISPR1	短路保护电流, EO=H	EI=0.7V	6	10	16	μA
ISPR2	短路保护电流, EO=L	EI=1.3V, OFF=0V	12	20	32	μA
ISPR3	短路保护电流(过压)	EI=1.3V, BATT=9.5V	12	20	32	μA
RSPR	短路保护端阻抗		175	220	265	$k\Omega$
VSPTH	短路保护电压	EI=0.7V, CT=0V	1.10	1.27	1.30	V
VHVPR	过压保护监测	BSEN 端电压	8.0	8.4	9.0	V
(晶体管驱动部分)						
VSWIH	SW 端输出电压 1 为高	BATT=CT=1.5V, Io=-2mA, VSYS1=VSYS2=0V, 启动时	0.78	0.98	1.13	V
VSW2H	SW 端输出电压 2 为高	CT=0V, Io=-10mA, EI=0.7V, SPRT=0V	1.0	1.5	--	V
VSW2L	SW 端输出电压 2 为低	CT=2V, Io=10mA	--	0.3	0.45	V
fsw1	SW 端振荡频率 1	CT=470pF, VSYS1=VSYS2=0, 启动时	65	80	95	kHz
fsw2	SW 端振荡频率 2	CT=470pF, CLK=0V	60	76	82	kHz
fsw3	SW 端振荡频率 3	CT=470pF	--	88.2	--	kHz
Tswmin	SW 端最小脉冲宽	CT=470pF, EO=0.5~0.7V 扫描	0.01	--	0.6	μsec
Dsw1	启动时占空比	CT=470pF, VSYS1=VSYS2=0V	40	50	60	%
Dsw2	自转时最大占空比	EI=0.7V, CT=470pF, CLK=0V	70	80	90	%
Dsw3	时钟同步时最大占空比	EI=0.7V, CT=470pF	65	75	85	%
(关断时间部分)						
RDEAD	DEAD 端阻抗		52	65	78	$k\Omega$
VDEAD	DEAD 端输出电压		0.78	0.93	0.98	V
(接口部分)						
VOFTH	OFF 端端电压	EI=1.3V	--	--	VSYS1 -2.0	V
IOFF	OFF 端偏置电流	OFF=0V	65	70	115	mA
VSTATH1	START 端 ON 时端电压	VSYS1=VSYS2=0V, CT=2V	--	--	BATT -1.0	V
VSTATH2	START 端 OFF 时端电压	VSYS1=VSYS2=0V, CT=2V	BATT -0.3	--	--	V
ISTART	START 端偏置电流	START=0V	13	20	23	μA



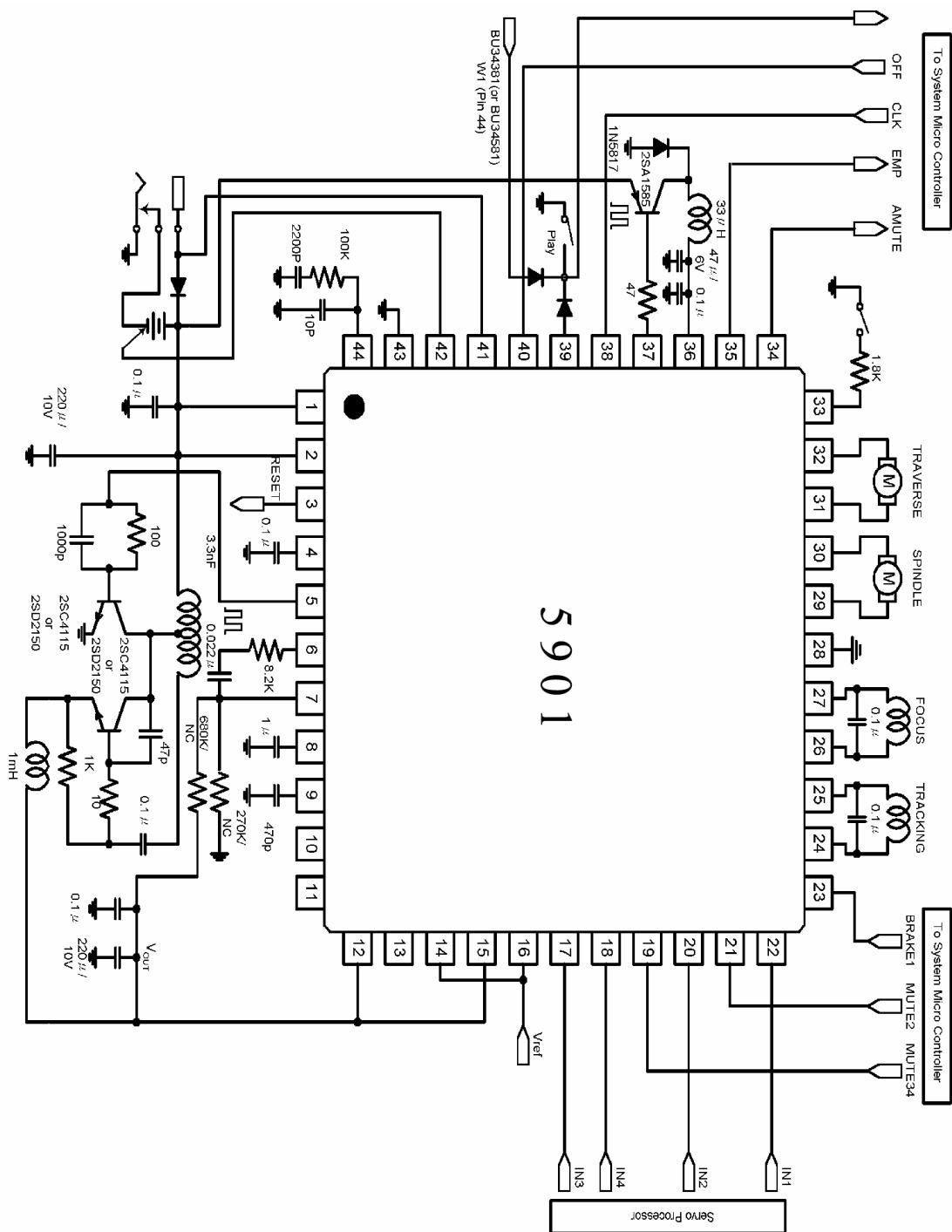
VCLKTHH	CLK 端高电平电压		2.0	--	--	V
VCLKTHL	CLK 端低电平电压		--	--	0.8	V
ICLK	CLK 端偏置电流	CLK=3.2V	--	--	10	μ A
(启动回路)						
VSTMM	启动电压	VSYS1=VSYS2=0V~3.2V, START=0V	2.3	2.5	2.7	V
VSNHS	启动迟滞电压	START=0V	130	200	300	mV
VDIS	释放电压		1.63	1.83	2.03	V
(空载检测部分)						
VEMPT1	空载检测电压 1	VSEL=0V	2.1	2.3	2.4	V
VEMPT2	空载检测电压 2	ISEL=-2 μ A	1.7	1.8	1.9	V
VEMHS1	空载检测迟滞电压 1	VSEL=0V	25	64	100	mV
VEMHS2	空载检测迟滞电压 2	ISEL=-2 μ A	25	50	100	mV
VEMP	EMP 端输出电压	Io=1mA, BSEN=1V	--	--	0.5	V
IEMPL	EMP 端输出漏电流	BSEN=2.4V	--	--	1.0	μ A
RBSEN	BSEN 端输入阻抗	VSEL=0V	17	22	27	k Ω
IBSNL	BSEN 端漏电流	VSYS1=VSYS2=0V, BSEN=4.5V	--	--	1.0	μ A
VSELTH	SEL 端检测电压	VSELTH=BATT-SEL, BSEN=2V	1.5	--	--	V
ISELT	SEL 端检测电流		-2	--	--	μ A
(复位部分)						
HSRT	VSYS1 端复位电压率	VSYS1 端电压和误差放大 端电压值比	85	90	95	%
VRSTHS	复位检测迟滞电压		25	50	100	mV
VRST	RESET 端输出电压	Io=1mA, VSYS1=VSYS2=2.8V	--	--	0.5	V
RRST	RESET 端上拉阻抗		72	90	108	k Ω
VAMT1	AMUTE 端输出电压 1	Io=-1mA, VSYS1=VSYS2=2.8V	BATT -0.4	--	BATT	V
VAMT2	AMUTE 端输出电压 2	Io=-1mA, START=0V, VSYS1=VSYS2=2.8V	BATT -0.4	--	BATT	V
RAMT	AMUTE 端下拉阻抗		77	95	113	k Ω
(运放部分)						
IBIAS	输入偏置电流	Op+=1.6V	--	--	300	nA
VIOOP	输入失调电压		-5.5	0	5.5	mV
VOHOP	高电平输出电压	RL=OPEN	2.8	--	--	V
VOLOP	低电平输出电压	RL=OPEN	--	--	0.2	V
Isou	驱动输出源电流	输出端接 50 Ω 电阻到地	--	-6.5	-3.0	mA
ISIN	驱动输出陷电流	输出端到 VSYS 端接 50 Ω 电阻	0.4	5	--	mA
Gvo	开环电压增益	V _{IN} =-75dBV, f=1kHz	--	70	--	dB
SR	回转速率		--	0.5	--	V/ μ s

(充电回路)						
VRCHG	RCHG 端偏置电压	CHGVCC=4.5V, RCHG=1.8k Ω	0.71	0.81	0.91	V
RRCHG	RCHG 端输出阻抗	CHGVCC=4.5V, RCHG=0.5 和 0.6V	0.75	0.95	1.20	k Ω
ISELLK1	SEL 端漏电流 1	CHGVCC=4.5V, RCHG=OPEN	--	--	1.0	μ A
ISELLK2	SEL 端漏电流 2	CHGVCC=0.6V, RCHG=1.8k Ω	--	--	1.0	μ A

图：应用电路图（1）



图：应用电路图（2）



应用说明

〈H 形桥式驱动〉

1. 静噪功能

刹车和静噪功能分别被分给通道 1 和 4 通道中的其他几个通道。

(1) 正常工作时 BRAKE 端是低电平 (1 通道静噪开启时为高电平), 并进入刹车模式。

(2) 正常工作时 MUTE2 端是低电平 (2 通道静噪开启时为高电平)。

(3) 正常工作时 MUTE34 端是高电平 (3、4 通道静噪开启时为低电平)。

2. 参考端 V_{REF} 掉电关闭

当 V_{REF} 端外加电压为 1.0V (典型值) 或更少时, 驱动输出端阻抗变为高。

3. 过热保护

当芯片温度上升超过 150°C 时, 热保护 (TSD) 回路启动, 输出电流关闭。待温度降至 120°C 后, 再次启动输出电路。

4. 驱动器增益

驱动器的 1、3、4 通道输入阻抗是 10k Ω, 2 通道输入阻抗为 7.5 kΩ。驱动器增益可通过下式计算获得。

$$\text{CH 1, 3, 4 Gv} = 20 \log |55k/(11k+R)|$$

$$\text{CH 2 Gv} = 20 \log |55k/(11k+R)|$$

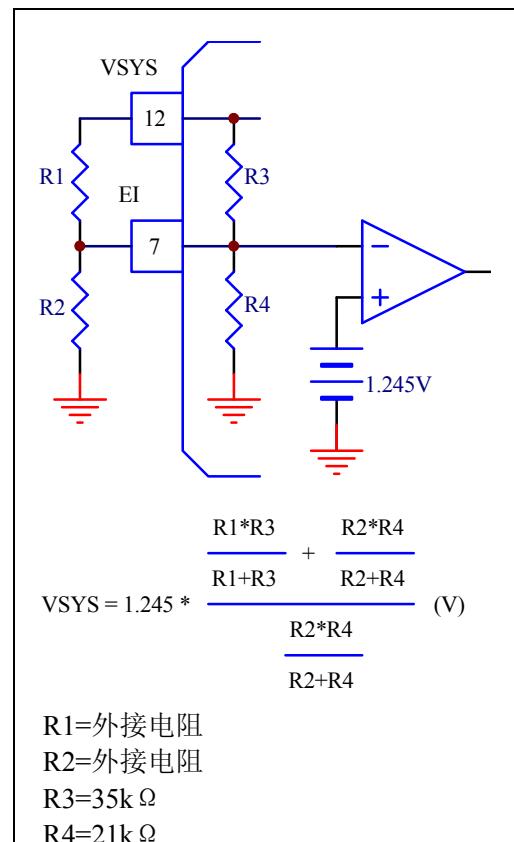
R 为外接电阻

驱动输出电源由 HVcc 端提供, 预驱动回路由 VSYS2 提供。在电源和 IC 引出端就近连接旁路电容 (约 0.1 μF)。

〈直流变换控制回路〉

1. 输出电压

布斯特回路电压 (VSYS1) 可通过外接元件而设定。其定义如下:



2. 短路保护功能

当误差放大器输出电压为高电平时, 若 SPRT 端电压超过充电端电压达到 1.245V (典型值), SW 端断开。这段时间由 SPRT 端一个电容决定并可由下式计算出:

$$t = CSPRT \times VTH/ISPRT \text{ (sec)}$$

$$(VTH = 1.245V, ISPRT = 10 \mu A)$$

3. 软启动功能

软启动功能由 DEAD 端到地接一个电容实现, 其最大占空比可通过接一个电阻到第 4 输出端而改变:

$$t = CDEAD \times R \text{ (sec)}$$

$$(R = 65k \Omega)$$

4. 断电操作

置 OFF 端电压为低电平, SPRT 端电压将被充电。此时, 当 SPRT 端电压达到 1.245V (典型值) 时, SW 端关闭。此段时间由 SPRT 端所接一电容决定, 可由如下表达式计算:

$$t = CSPRT \times VTH/IOFF \text{ (sec)}$$

($VTH = 1.245V$, $IOFF = 20 \mu A$)

5. 过压保护操作

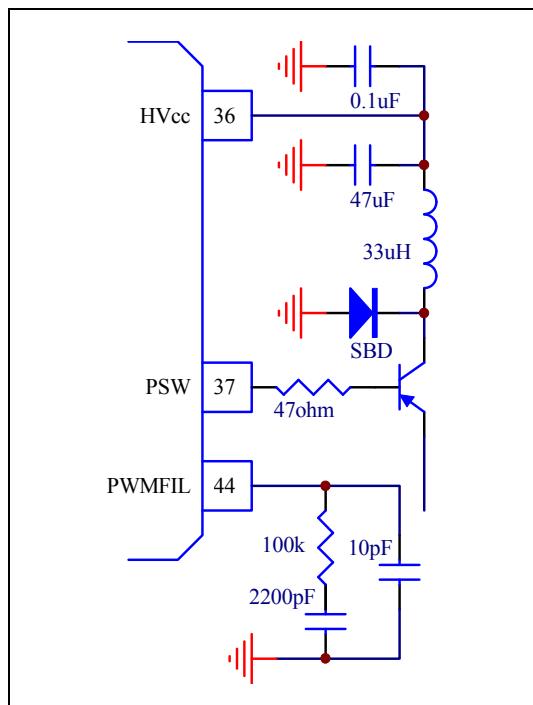
当 BSEN 端电压已达到 8.4V (典型值) 时, SPRT 端被充电。此时, 当 SPRT 端电压达到 1.245V (典型值) 时, SW 端关闭。此段时间由 SPRT 端所接一电容决定, 可由如下表达式计算:

$$t = CSPRT \times VTH/IHV \text{ (sec)}$$

($VTH = 1.245V$, $IHV = 20 \mu A$)

〈PWM 电源驱动回路〉

此回路检测驱动四通道的最大输出电平并通过 PWM 电源提供给负载。使用 PNP 晶体管、肖特基二极管和电容作外接元件。



〈空载检测部分〉

当 BSEN 端已经存在或减少, EMP 端电平从高变为低 (开集输出)。设置了 50mV (典型值) 迟滞检测电压, 以防止输出啁啾声。检测电压随 SEL 端电压而变:

SEL 端	检测电压	反馈电压
L	2.2V (典型值)	2.25V (典型值)
High-Z	1.8V (典型值)	1.85V (典型值)

〈复位回路〉

直流变换输出电压超过 90%, RESET 端电平从低变为高, AMUTE 端电平从高变为低。设置了 50mV (典型值) 迟滞检测电压, 以防止输出啁啾声。

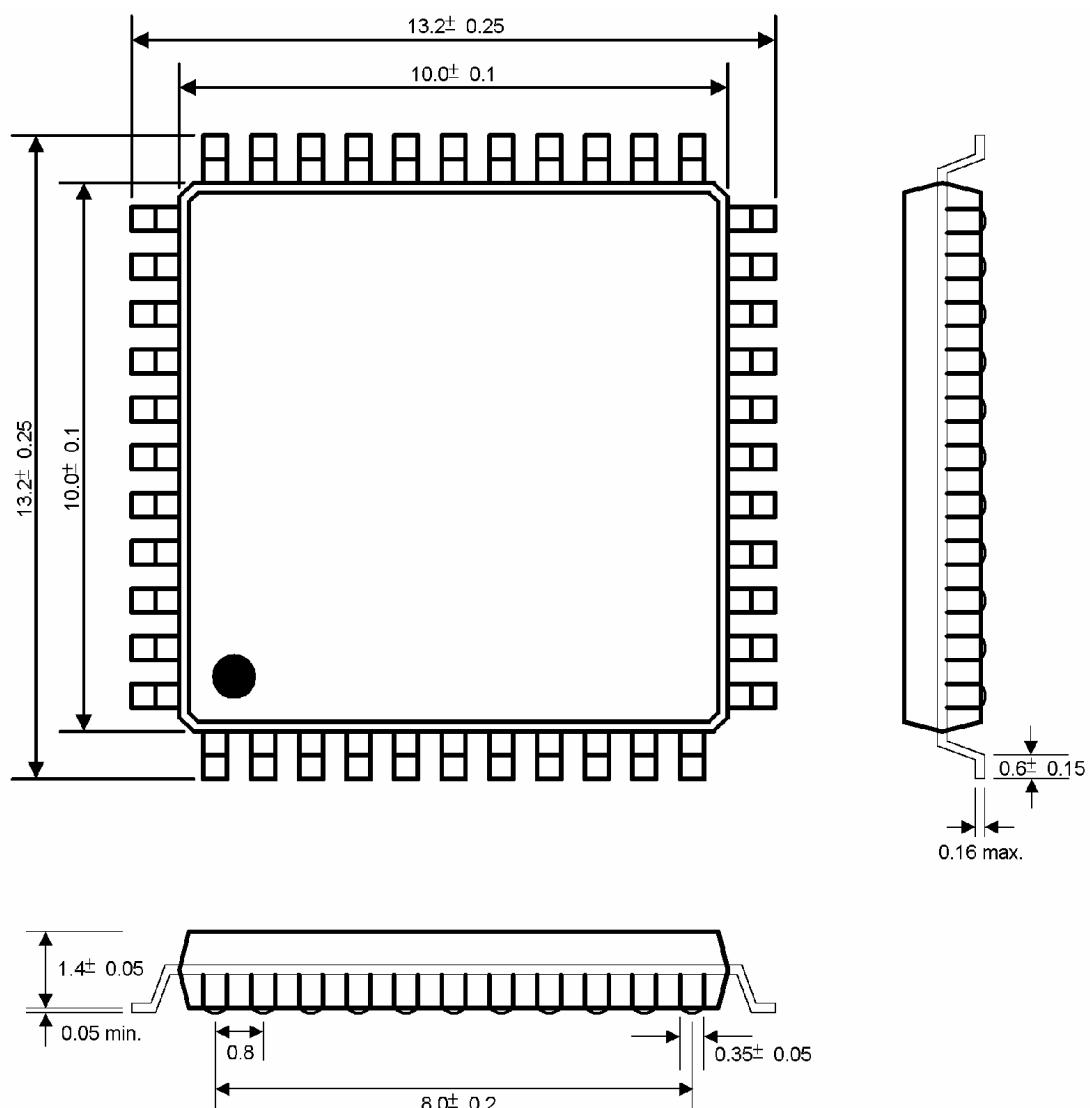
〈充电回路〉

CHGVcc 端为充电部分电源端。充电回路独立于其他回路。充电电流大小可由 RCHG 端到地的电阻设置, 通过 SEL 端获得恒流。

此回路有一个单独的过热保护回路。当芯片温度上升超过 150°C 时, 热保护 (TSD) 回路启动, 输出电流关闭。待温度降至 120°C 后, 再次启动充电回路。

封装尺寸及封装图 (单位: mm)

QFP - 44



查询